

- > with(plots) :
- > with(Student[VectorCalculus]) :
- > with(Physics[Vectors]) :
- > Setup(mathematicalnotation = true) :
- >

ΑΚΟΛΟΥΘΩΝΤΑΣ ΤΑ ΒΗΜΑΤΑ ΤΗΣ ΘΕΩΡΙΑΣ :

ΓΡΑΦΟΥΜΕ ΤΗΝ ΔΙΑΝΥΣΜΑΤΙΚΗ ΑΚΤΙΝΑ ΤΗΣ ΚΑΜΠΥΛΗΣ ΣΤΟ ΧΩΡΟ : $\vec{r}(\theta) := (x(\theta), y(\theta), z(\theta))$. Έστω Χρόνος t.

ΥΠΟΛΟΓΙΖΟΥΜΕ (ΠΡΩΤΑ) ΤΟ ΜΗΚΟΣ ΤΟΥ ΤΟΞΟΥ s(OM) : $s := \int \sqrt{(x'(\theta))^2 + (y'(\theta))^2 + (z'(\theta))^2} \cdot d\theta$, (που είναι συνάρτηση της παραμέτρου θ). Έστω Χρόνος t.

**Εφαπτόμενο μοναδιαίο διάνυσμα $\vec{T}M = \left\langle \frac{dx}{ds}, \frac{dy}{ds}, \frac{dz}{ds} \right\rangle = \left\langle \left(\frac{ds}{dx} \right)^{-1}, \left(\frac{ds}{dy} \right)^{-1}, \left(\frac{ds}{dz} \right)^{-1} \right\rangle = \left\langle \left[\frac{ds}{d\theta} \cdot \left(\frac{d\theta}{dx} \right) \right]^{-1}, \left[\frac{ds}{d\theta} \cdot \left(\frac{d\theta}{dy} \right) \right]^{-1}, \left[\frac{ds}{d\theta} \cdot \left(\frac{d\theta}{dz} \right) \right]^{-1} \right\rangle = \left\langle \left(\frac{ds}{d\theta} \right)^{-1} \cdot \left(\frac{dx}{d\theta} \right), \left(\frac{ds}{d\theta} \right)^{-1} \cdot \left(\frac{dy}{d\theta} \right), \left(\frac{ds}{d\theta} \right)^{-1} \cdot \left(\frac{dz}{d\theta} \right) \right\rangle$
στο σημείο M(x,y,z). (Κανόνας Αλυσίδας στην παραγωγή).**

Ακτίνα καμπυλότητας R, στο σημείο M(x,y,z) (Κανόνας Αλυσίδας στην παραγωγή): $\frac{d}{ds} \vec{T} = \frac{1}{R} \cdot \vec{N} \Rightarrow \frac{d}{d\theta} \vec{T} \cdot \left(\frac{ds}{d\theta} \right)^{-1} = \frac{1}{R} \cdot \vec{N} \Rightarrow \left| \frac{d}{d\theta} \vec{T} \right| = \frac{\left| \frac{ds}{d\theta} \right|}{R} \Rightarrow R = \frac{\left| \frac{ds}{d\theta} \right|}{\left| \frac{d}{d\theta} \vec{T} \right|}$.

Καμπυλότητα K, στο Σημείο M(x,y,z) : $K=1/R$

Κάθετο Μοναδιαίο διάνυσμα $\vec{N}M$, στο Σημείο M(x,y,z) : $\vec{N}M = R \cdot \frac{d}{ds} \vec{T} = R \cdot \frac{d}{d\theta} \vec{T} \cdot \left(\frac{ds}{d\theta} \right)^{-1}$

Μοναδιαίο διάνυσμα : $\vec{B}M = \vec{B} = \vec{T} \times \vec{N}$

Ταχύτητα : $\vec{v} = \frac{d}{dt} \vec{r} = \frac{d}{ds} \vec{r} \cdot \frac{ds}{dt} = \vec{T} \cdot \frac{ds}{dt}$

Επιτάχυνση : $\vec{a} = \frac{d}{dt} \vec{v} = \frac{d}{dt} \left(\vec{T} \cdot \frac{ds}{dt} \right) = \frac{d^2}{dt^2} s \cdot \vec{T} + \frac{ds}{dt} \cdot \frac{d}{dt} \vec{T} = \frac{d^2}{dt^2} s \cdot \vec{T} + \frac{ds}{dt} \cdot \left(\frac{d}{ds} \vec{T} \cdot \frac{ds}{dt} \right) = \frac{d^2}{dt^2} s \cdot \vec{T} + \left(\frac{ds}{dt} \right)^2 \cdot \frac{1}{R} \cdot \vec{N} = \frac{d^2}{dt^2} s \cdot \vec{T} + K \left(\frac{ds}{dt} \right)^2 \cdot \vec{N}$

Επιτάχυνση : $\vec{a} = \frac{d^2}{dt^2} s \cdot \vec{T} + K \left(\frac{ds}{dt} \right)^2 \cdot \vec{N} \Rightarrow \vec{a} = a_T \vec{T} + a_N \vec{N}$ όπου : $a_T = \frac{d^2}{dt^2} s = \frac{d}{dt} |\vec{v}|$ και $a_N = K \left(\frac{ds}{dt} \right)^2 = K \cdot |\vec{v}|^2, a_N = \sqrt{|\vec{a}|^2 - a_T^2}$

Στοιχειώδες μήκος καμπύλης της Επιφάνειας :

$$ds := \sqrt{E \cdot (du(t))^2 + 2 \cdot F \cdot du(t) \cdot dv(t) + G \cdot (dv(t))^2} :$$

Υπολογισμός της παραγώγου του μήκους : $\frac{d}{dt} s \quad \text{diff}(s(t), t) = \sqrt{E \cdot \dot{u}^2 + 2 \cdot F \cdot \dot{u} \cdot \dot{v} + G \cdot \dot{v}^2} :$

$$\text{diff}(s(t), t) = \sqrt{E \cdot (\text{diff}(u(t), t))^2 + 2 \cdot F \cdot \text{diff}(u(t), t) \cdot \text{diff}(v(t), t) + G \cdot (\text{diff}(v(t), t))^2} : \quad (2.191)$$

Γωνία θ εφαπτόμενων σε ένα σημείο $\vec{r}(u, v)$ διανυσμάτων $d\vec{r} = \frac{\partial}{\partial u} \vec{r} \cdot du + \frac{\partial}{\partial v} \vec{r} \cdot dv, \delta\vec{r} = \frac{\partial}{\partial u} \vec{r} \cdot \delta u + \frac{\partial}{\partial v} \vec{r} \cdot \delta v$ της Επιφάνειας :

$$\cos(\theta) = \frac{d\vec{r} \cdot \delta\vec{r}}{|d\vec{r}| \cdot |\delta\vec{r}|} = \frac{E \cdot du \cdot \delta u + F \cdot (du \cdot \delta v + dv \cdot \delta u) + G \cdot dv \cdot \delta v}{\sqrt{E \cdot (du)^2 + 2 \cdot F \cdot du \cdot dv + G \cdot (dv)^2} \cdot \sqrt{E \cdot (\delta u)^2 + 2 \cdot F \cdot \delta u \cdot \delta v + G \cdot (\delta v)^2}}$$

και τα διανύσματα είναι κάθετα εάν : $E \cdot du \cdot \delta u + F \cdot (du \cdot \delta v + dv \cdot \delta u) + G \cdot dv \cdot \delta v = 0$

Στην περίπτωση των παραμετρικών καμπυλών u, v στο σημείο : $\vec{r}(t)$

$$\cos(\theta) = \frac{F}{\sqrt{E \cdot G}}$$

και οι παραμετρικές είναι ορθογώνιες εάν και μόνον εάν : $F = 0$.

Εμβαδόν Επιφάνειας στοιχειώδες

$$\Delta S := \left| \frac{d\vec{r}}{du} \times \frac{d\vec{r}}{dv} \right| \cdot du \cdot dv = \sqrt{E \cdot G - F^2} \cdot du \cdot dv$$

Υπολογισμός της καμπυλότητας της επιφάνειας στο P :

$$U := \frac{\text{diff}(u(t), t)}{\text{diff}(s(t), t)} ; \quad (2.191)$$

$$V := \frac{\text{diff}(v(t), t)}{\text{diff}(s(t), t)} ;$$

$$K := L \cdot U^2 + 2 \cdot M \cdot U \cdot V + N \cdot V^2 ;$$

Τελεστής Σχήματος στο τυχαίο σημείο $p = \vec{r}(u, v) \in M$

$$[S_p] = \begin{bmatrix} L & M \\ M & N \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} E & F \\ F & G \end{bmatrix}^{-1} = \frac{1}{E \cdot G - F^2} \cdot \begin{bmatrix} L & M \\ M & N \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} G & -F \\ -F & E \end{bmatrix}$$

Οι ιδιοτιμές του πίνακα του Τελεστή Σχήματος στο τυχαίο σημείο p , είναι οι ΚΥΡΙΕΣ ΚΑΜΠΥΛΟΤΗΤΕΣ $k[1], k[2]$.

Τα ιδιοδιανύσματα του πίνακα του Τελεστή Σχήματος στο τυχαίο σημείο p , είναι οι κύριες κατευθύνσεις των ΚΥΡΙΩΝ ΔΙΑΝΥΣΜΑΤΩΝ.

Η ορίζουσα του πίνακα του Τελεστή Σχήματος στο τυχαίο σημείο p , είναι η **Καμπυλότητα Gauss**

Το $(1/2)$ ΐχνος του πίνακα του Τελεστή Σχήματος στο τυχαίο σημείο p , είναι η **Μέση Καμπυλότητα**

ΕΛΕΓΧΟΣ ΤΩΝ Eigenvectors, (a, b, c) οι προκύψασες συντεταγμένες).

$$\text{LinearAlgebra}[\text{Determinant}] \left(\begin{bmatrix} b^2 & -a \cdot b & a^2 \\ E & F & G \\ L & M & N \end{bmatrix} \right) = 0 :$$

Εάν: $k_1 > k_2$

Τότε: οι καμπυλόγραμμες συντεταγμένες u, v της Επιφάνειας είναι Κύριας Καμπυλότητας Καμπύλες **αν και μόνον αν:**
 $F=0, M=0$

Θεώρημα 1. Σελ. 218 ,ΜΑΘΗΜΑΤΙΚΑ ΓΙΑ ΜΗΧΑΝΙΚΟΥΣ .

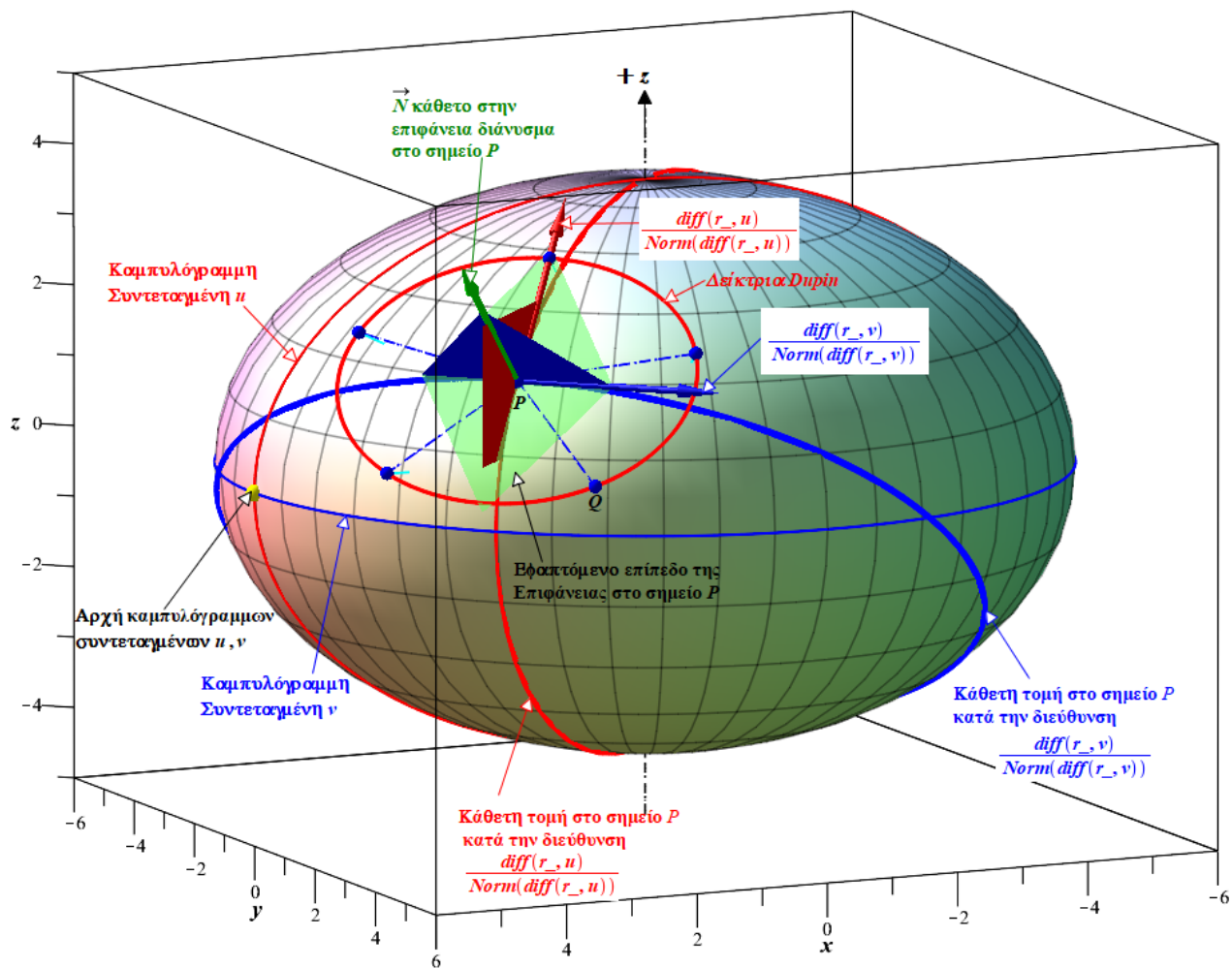
Σε κάθε σημείο P μιάς επιφάνειας S υπάρχουν δύο αμοιβαία κάθετες διευθύνσεις, που κείνται στο εφαπτόμενο επίπεδο της επιφάνειας στο P , γιά τις οποίες η καμπυλότητα $K=1/R$ λαμβάνει την μεγαλύτερη και μικρότερη τιμή της K_1 και K_2 αντίστοιχα.

Η καμπυλότητα ως προς οποιοδήποτε άλλο επίπεδο Π , το οποίο τέμνει την S και περιέχει το κάθετο σε αυτή διάνυσμα \vec{n} δίδεται από την:

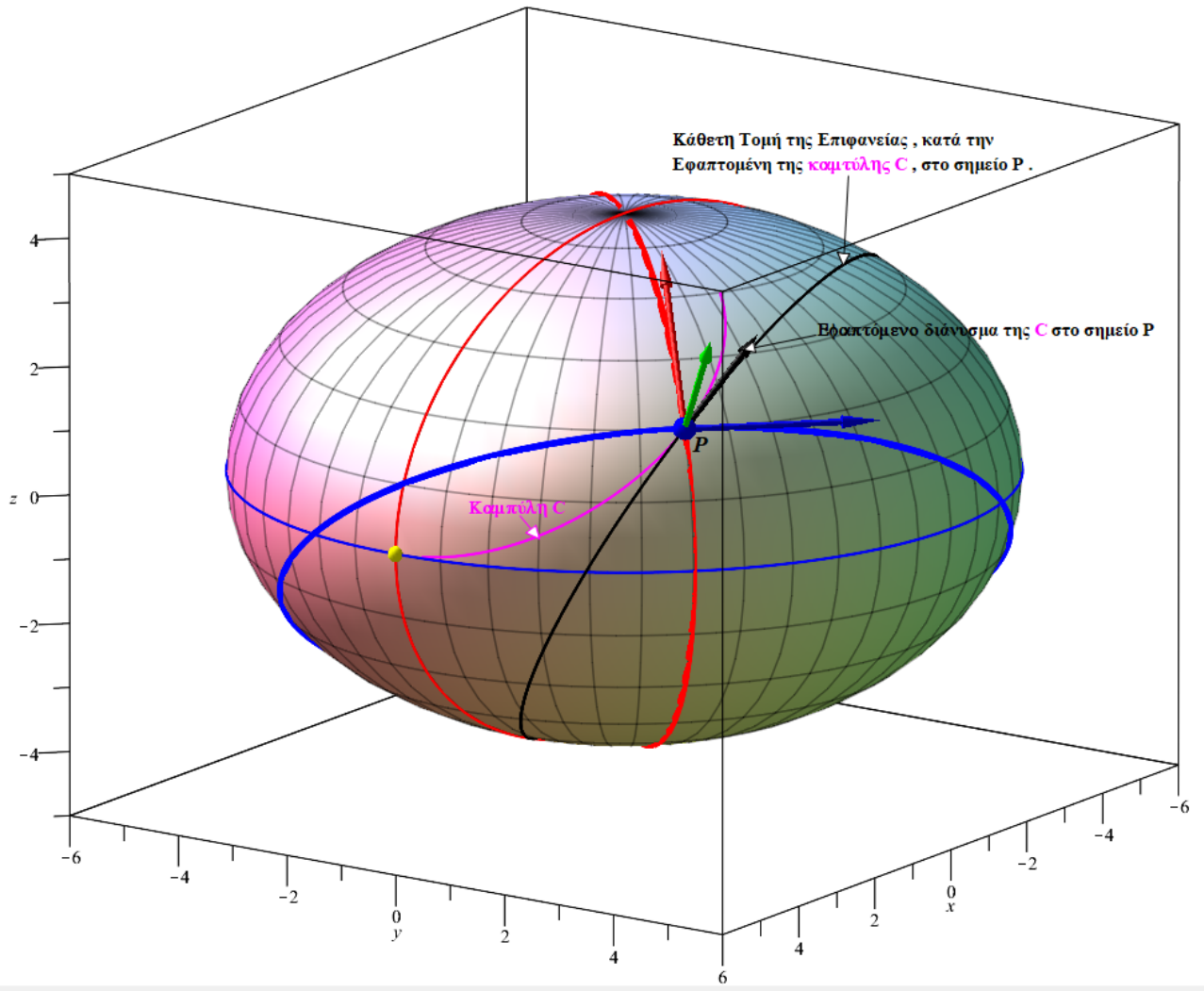
$$K_1[P] \cdot \cos^2(\theta) + K_2[P] \cdot \sin^2(\theta) = K[P](\theta) \quad \text{Τύπος Euler}$$

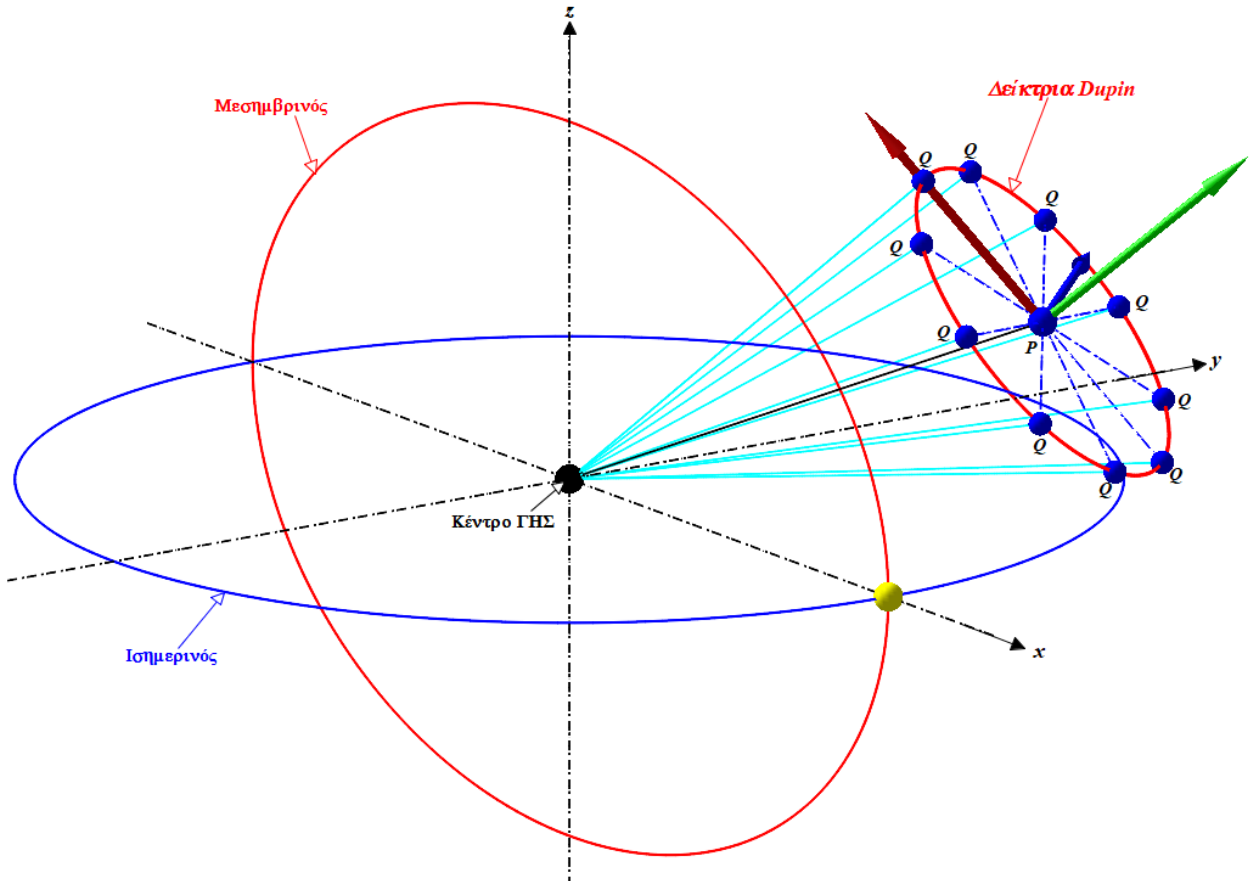
όπου θ είναι η γωνία που σχηματίζει το επίπεδο Π με την διεύθυνση της μεγαλύτερης καμπυλότητας.

ΕΛΛΙΠΣΟΕΙΔΕΣ ΕΚ ΠΕΡΙΣΤΡΟΦΗΣ
 ΓΗ ΠΕΠΛΑΤΥΣΜΕΝΗ & ΔΕΙΚΤΡΙΑ DUPIN
 ΣΑΒΒΑΣ Π. ΓΑΒΡΙΗΛΙΔΗΣ



ΕΠΙΦΑΝΕΙΑ ΕΛΛΕΙΨΟΕΙΔΟΥΣ





>

> $A := 6$

$A := 6$

(1)

> $B := 4$

$B := 4$

(2)

> $a := \frac{P_i}{6} :$

> $b := \frac{P_i}{4} :$

> $c := \frac{P_i}{3} :$

>

ΓΗ Πεπλατισμένη στους Πόλους . Ελλειψοειδές εκ περιστροφής έλλειψης που βρίσκεται στο επίπεδο xOz περί τον άξονα OZ :

> $\frac{x^2}{A^2} + \frac{y^2}{A^2} + \frac{z^2}{B^2} = 1 :$

> $S := [A \cdot \cos(u) \cdot \cos(v), A \cdot \cos(u) \cdot \sin(v), B \cdot \sin(u)] :$

>

>

Μία καμπύλη (*Curve*) επί της Επιφάνειας S και που περνάει από το σημείο $P(u = a, v = b)$
 $t = 0$:

$$Curve := subs(\{u = c \cdot t + a, v = b + t\}, S)$$

Όλες οι καμπύλες επί της Επιφάνειας που περνούν από το σημείο $P(u = a, v = b)$
 και εκεί εφάπτονται στην ίδια ευθεία (που περνά από το $P(u = a, v = b)$)
 έχουν την ίδια κάθετη καμπυλότητα=Καμπυλότητα της Επιφάνειας στο σημείο $P(u = a, v = b)$
 κατά την διεύθυνση της Εφαπτομένης της καμπύλης στο $P(u = a, v = b)$.

$$Curve := subs(t = v - b, c \cdot t + a) \Rightarrow Curve := c(v - b) + a$$

$$\frac{du}{dv} := diff(Curve, v) = c, \quad c := 0..2 \cdot \text{Pi}$$

Μία καμπύλη επί του Ελλειψοειδούς και που περνάει από το σημείο $P\left(u = \frac{\text{Pi}}{6}, v = \frac{\text{Pi}}{4}\right)$.

> $Curve := subs(\{u = c \cdot t + a, v = b + t\}, S)$

$$Curve := \left[6 \cos\left(\frac{1}{3} \pi t + \frac{1}{6} \pi\right) \cos\left(\frac{\pi}{4} + t\right), 6 \cos\left(\frac{1}{3} \pi t + \frac{1}{6} \pi\right) \sin\left(\frac{\pi}{4} + t\right), 4 \sin\left(\frac{1}{3} \pi t + \frac{1}{6} \pi\right) \right] \quad (3)$$

> $PCurve := evalf(subs(t = 0, Curve))$

$$PCurve := [3.674234614, 3.674234614, 2.000000001] \quad (4)$$

> $u := v \rightarrow c \cdot (v - b) + a$

$$u := v \mapsto c(v + (-b)) + a \quad (5)$$

> $diff(u(v), v)$

$$\frac{\pi}{3} \quad (6)$$

>

>

Να υπολογισθούν :

1. Τα θεμελιώδη μεγέθη πρώτης E, F, G και δεύτερης L, M, N τάξης της επιφάνειας
2. Το κάθετο μοναδιαίο διάνυσμα \vec{N} σε κάθε σημείο της Επιφάνειας (απεικόνιση Gauss) .
3. Τον τελεστή σχήματος , την καμπυλότητα Gauss
4. Την μέση καμπυλότητα
5. Τις κύριες καμπυλότητες

Να υπολογισθούν η παράγωγος του μήκους : $\frac{d}{dt}s$

και η καμπυλότητα της επιφάνειας στο P .

>

> $r_ := A \cdot \cos(u) \cdot \cos(v) \cdot \hat{i} + A \cdot \cos(u) \cdot \sin(v) \cdot \hat{j} + B \cdot \sin(u) \cdot \hat{k}$

$$\vec{r} := 6 \cos(u) \cos(v) \hat{i} + 6 \cos(u) \sin(v) \hat{j} + 4 \sin(u) \hat{k} \quad (7)$$

$$\begin{aligned} &> rP_ := \text{subs}(\{u=a, v=b\}, r_) \\ &\quad \vec{rP} := 6 \cos\left(\frac{\pi}{6}\right) \cos\left(\frac{\pi}{4}\right) \hat{i} + 6 \cos\left(\frac{\pi}{6}\right) \sin\left(\frac{\pi}{4}\right) \hat{j} + 4 \sin\left(\frac{\pi}{6}\right) \hat{k} \end{aligned} \quad (8)$$

> $SI := \text{subs}(v=b, \langle A \cdot \cos(u) \cdot \cos(v), A \cdot \cos(u) \cdot \sin(v), B \cdot \sin(u) \rangle)$:
 > $TNBFrame(SI, u)$

$$\left[\begin{array}{l} -\frac{3 \sin(u) \sqrt{2}}{2 \sqrt{-5 \cos(u)^2 + 9}} \\ -\frac{3 \sin(u) \sqrt{2}}{2 \sqrt{-5 \cos(u)^2 + 9}} \\ \frac{2 \cos(u)}{\sqrt{-5 \cos(u)^2 + 9}} \end{array} \right], \left[\begin{array}{l} \frac{\sqrt{2} \cos(u) \operatorname{csgn}\left(\frac{1}{5 \cos(u)^2 - 9}\right)}{\sqrt{-5 \cos(u)^2 + 9}} \\ \frac{\sqrt{2} \cos(u) \operatorname{csgn}\left(\frac{1}{5 \cos(u)^2 - 9}\right)}{\sqrt{-5 \cos(u)^2 + 9}} \\ \frac{3 \sin(u) \operatorname{csgn}\left(\frac{1}{5 \cos(u)^2 - 9}\right)}{\sqrt{-5 \cos(u)^2 + 9}} \end{array} \right], \quad (9)$$

$$\left[\begin{array}{l} -\frac{\sqrt{2} \operatorname{csgn}\left(\frac{1}{5 \cos(u)^2 - 9}\right)}{2} \\ \frac{\sqrt{2} \operatorname{csgn}\left(\frac{1}{5 \cos(u)^2 - 9}\right)}{2} \\ 0 \end{array} \right]$$

> $\text{simplify}(\text{subs}(u=a, (9)[1]))$

$$\left[\begin{array}{l} -\frac{\sqrt{21} \sqrt{2}}{14} \\ -\frac{\sqrt{21} \sqrt{2}}{14} \\ \frac{2\sqrt{7}}{7} \end{array} \right] \quad (10)$$

$$\begin{aligned} &> Tp_ := (10)[1] \cdot _i + (10)[2] \cdot _j + (10)[3] \cdot _k \\ &\quad \vec{Tp} := -\frac{\sqrt{21} \sqrt{2}}{14} \hat{i} - \frac{\sqrt{21} \sqrt{2}}{14} \hat{j} + \frac{2\sqrt{7}}{7} \hat{k} \end{aligned} \quad (11)$$

$$\begin{aligned} &> \text{evalf}((10)[1] \cdot _i + (10)[2] \cdot _j + (10)[3] \cdot _k) \\ &\quad -0.4629100498 \hat{i} - 0.4629100498 \hat{j} + 0.7559289460 \hat{k} \end{aligned} \quad (12)$$

> $\text{simplify}(\text{subs}(u=a, (9)[2]))$

(13)

$$\begin{bmatrix} -\frac{\sqrt{2}\sqrt{7}}{7} \\ -\frac{\sqrt{2}\sqrt{7}}{7} \\ -\frac{\sqrt{21}}{7} \end{bmatrix} \quad (13)$$

> $Np_ := (13)[1] \cdot _i + (13)[2] \cdot _j + (13)[3] \cdot _k$
 $\vec{Np} := -\frac{\sqrt{2}\sqrt{7}}{7} \hat{i} - \frac{\sqrt{2}\sqrt{7}}{7} \hat{j} - \frac{\sqrt{21}}{7} \hat{k}$ (14)

> (9)[3]

$$\begin{bmatrix} \frac{\sqrt{2} \operatorname{csgn}\left(\frac{1}{5 \cos(u)^2 - 9}\right)}{2} \\ \frac{\sqrt{2} \operatorname{csgn}\left(\frac{1}{5 \cos(u)^2 - 9}\right)}{2} \\ 0 \end{bmatrix} \quad (15)$$

> $\text{simplify}(\text{subs}(u = a, (9)[3]))$

$$\begin{bmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} \\ -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ 0 \end{bmatrix} \quad (16)$$

> $Bp_ := (16)[1] \cdot _i + (16)[2] \cdot _j + (16)[3] \cdot _k$
 $\vec{Bp} := \frac{\sqrt{2}}{2} \hat{i} - \frac{\sqrt{2}}{2} \hat{j}$ (17)

> (11).(17)

$$0 \quad (18)$$

> $S2 := \text{subs}(u = a, \langle A \cdot \cos(u) \cdot \cos(v), A \cdot \cos(u) \cdot \sin(v), B \cdot \sin(u) \rangle) :$

> $\text{simplify}(\text{subs}(v = b, \text{TNBFrame}(S2, v)[1]))$

$$\begin{bmatrix} -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} \\ 0 \end{bmatrix} \quad (19)$$

> **KAMPYLOTHAMESHMBRINOY** := $\text{evalf}(\text{subs}(u = a, \text{Curvature}(\text{subs}(v = b, \langle A \cdot \cos(u) \cdot \cos(v), A \cdot \cos(u) \cdot \sin(v), B \cdot \sin(u) \rangle))))$

$$\text{KAMPYLOTHAMESHMBRINOY} := 0.2493918746 \quad (20)$$

$$\begin{aligned} > \text{KAMPYLOTHATAKYKLOY} := \text{evalf}(\text{subs}(v = b, \text{Curvature}(\text{subs}(u = a, \langle A \cdot \cos(u) \cdot \cos(v), \\ A \cdot \cos(u) \cdot \sin(v), B \cdot \sin(u) \rangle)))) \\ \text{KAMPYLOTHATAKYKLOY} := 0.1924500898 \end{aligned} \quad (21)$$

1a . Θεμελιώδη μεγέθη πρώτης τάξης .

$$\begin{aligned} > E := \text{simplify}(\text{diff}(r_, u) \cdot \text{diff}(r_, u)) \\ E := -20 \cos(u)^2 + 36 \end{aligned} \quad (22)$$

$$\begin{aligned} > F := \text{simplify}(\text{diff}(r_, u) \cdot \text{diff}(r_, v)) \\ F := 0 \end{aligned} \quad (23)$$

$$\begin{aligned} > G := \text{simplify}(\text{diff}(r_, v) \cdot \text{diff}(r_, v)) \\ G := 36 \cos(u)^2 \end{aligned} \quad (24)$$

1b . Θεμελιώδη μεγέθη δεύτερης τάξης .

$$\begin{aligned} > N_ := \text{collect}\left(\text{simplify}\left(\frac{\text{diff}(r_, u) \times \text{diff}(r_, v)}{\text{Norm}(\text{diff}(r_, u) \times \text{diff}(r_, v))}, \text{symbolic}\right), \{i, j, k\}\right) : \\ > L := \text{simplify}(-\text{diff}(r_, u) \cdot \text{diff}(N_, u), \text{symbolic}) \\ L := \frac{12}{\sqrt{-5 \cos(u)^2 + 9}} \end{aligned} \quad (25)$$

$$\begin{aligned} > M := -\frac{1}{2} \cdot (\text{diff}(r_, u) \cdot \text{diff}(N_, v) + \text{diff}(r_, v) \cdot \text{diff}(N_, u)) \\ M := 0 \end{aligned} \quad (26)$$

$$\begin{aligned} > N := \text{simplify}(-\text{diff}(r_, v) \cdot \text{diff}(N_, v), \text{symbolic}) \\ N := \frac{12 \cos(u)^2}{\sqrt{-5 \cos(u)^2 + 9}} \end{aligned} \quad (27)$$

2 . Απεικόνιση Gauss .

Μοναδιαίο κάθετο διάνυσμα στην Επιφάνεια .

$$\begin{aligned} > N_ := \text{collect}\left(\text{simplify}\left(\frac{\text{diff}(r_, u) \times \text{diff}(r_, v)}{\text{Norm}(\text{diff}(r_, u) \times \text{diff}(r_, v))}, \text{symbolic}\right), \{i, j, k\}\right) \\ \vec{N} := -\frac{2 \cos(u) \cos(v)}{\sqrt{-5 \cos(u)^2 + 9}} \hat{i} - \frac{2 \cos(u) \sin(v)}{\sqrt{-5 \cos(u)^2 + 9}} \hat{j} - \frac{3 \sin(u)}{\sqrt{-5 \cos(u)^2 + 9}} \hat{k} \end{aligned} \quad (28)$$

$$\begin{aligned} > \text{evalf}(\text{subs}(\{u = a, v = b\}, r_)) \\ 3.674234614 \hat{i} + 3.674234614 \hat{j} + 2.000000001 \hat{k} \end{aligned} \quad (29)$$

$$\begin{aligned} > P := [\text{Component}((29), 1), \text{Component}((29), 2), \text{Component}((29), 3)] \\ P := [3.674234614, 3.674234614, 2.000000001] \end{aligned} \quad (30)$$

$$\begin{aligned} > \text{KATHETODIANYSMA} := \text{evalf}(\text{subs}(\{u = a, v = b\}, N_)) \\ \text{KATHETODIANYSMA} := -0.5345224838 \hat{i} - 0.5345224840 \hat{j} - 0.6546536712 \hat{k} \end{aligned} \quad (31)$$

$$\begin{aligned} > \text{Norm}((31)) \\ 1.000000000 \end{aligned} \quad (32)$$

$$\begin{aligned} > n_ := [\text{Component}((31), 1), \text{Component}((31), 2), \text{Component}((31), 3)] \\ \vec{n} := [-0.5345224838, -0.5345224840, -0.6546536712] \end{aligned} \quad (33)$$

$$> \text{EFAPTOMENOEPIPEDO} := ((x - P[1]) \cdot \hat{i} + (y - P[2]) \cdot \hat{j} + (z - P[3]) \cdot \hat{k}) \cdot (31)$$

$$=0$$

$$EFAPTOMENOEPIPEDO := -0.5345224838 x + 5.237229368 - 0.5345224840 y - 0.6546536712 z = 0 \quad (34)$$

$$\begin{aligned} > TpUU_ := \text{subs}\left(\{u=a, v=b\}, \frac{\text{diff}(r_, u)}{\text{Norm}(\text{diff}(r_, u))}\right) : \\ > \text{evalf}\left(\text{subs}\left(\{u=a, v=b\}, \frac{\text{diff}(r_, u)}{\text{Norm}(\text{diff}(r_, u))}\right)\right) \\ & \quad -0.4629100499 \hat{i} - 0.4629100501 \hat{j} + 0.7559289459 \hat{k} \end{aligned} \quad (35)$$

$$\begin{aligned} > \text{Norm}((35)) \\ & \quad 1.000000000 \end{aligned} \quad (36)$$

$$\begin{aligned} > TUU_ := [\text{Component}((35), 1), \text{Component}((35), 2), \text{Component}((35), 3)] \\ & \quad TUU := [-0.4629100499, -0.4629100501, 0.7559289459] \end{aligned} \quad (37)$$

$$\begin{aligned} > TpVV_ := \text{subs}\left(\{u=a, v=b\}, \frac{\text{diff}(r_, v)}{\text{Norm}(\text{diff}(r_, v))}\right) : \\ > \text{evalf}\left(\text{subs}\left(\{u=a, v=b\}, \frac{\text{diff}(r_, v)}{\text{Norm}(\text{diff}(r_, v))}\right)\right) \\ & \quad -0.7071067810 \hat{i} + 0.7071067810 \hat{j} \end{aligned} \quad (38)$$

$$\begin{aligned} > \text{Norm}((38)) \\ & \quad 0.9999999997 \end{aligned} \quad (39)$$

$$\begin{aligned} > TVV_ := [\text{Component}((38), 1), \text{Component}((38), 2), \text{Component}((38), 3)] \\ & \quad TVV := [-0.7071067810, 0.7071067810, 0] \end{aligned} \quad (40)$$

$$\begin{aligned} > r1_ := x \cdot \hat{i} + y \cdot \hat{j} + z \cdot \hat{k} : \\ > n1_ := \text{subs}(\{u=a, v=b\}, N_) : \\ > KATHETOEPIPEDOUU := \text{evalf}(\text{subs}(\{u=a, v=b\}, (rP_ - r1_).(n1_ \times TpUU_))) = 0 \\ & \quad KATHETOEPIPEDOUU := 0.7071067810 x - 0.7071067810 y = 0 \end{aligned} \quad (41)$$

$$\begin{aligned} > KATHETOEPIPEDOVV := \text{evalf}(\text{subs}(\{u=a, v=b\}, (rP_ - r1_).(n1_ \times TpVV_))) = 0 \\ KATHETOEPIPEDOVV := 1.889822365 - 0.4629100500 x - 0.4629100500 y + 0.7559289459 z = 0 \end{aligned} \quad (42)$$

$$\begin{aligned} > KATHETOEPIPEDOUUa := [x, x, z] : \\ > TOMHUU := \text{intersectplot}(\text{surface}(S, u=0..2 \cdot \text{Pi}, v=0..2 \cdot \text{Pi}), \\ & \quad \text{surface}(KATHETOEPIPEDOUUa, x=-6..6, z=-5..5), \text{thickness}=5, \text{color}=\text{red}) : \\ > TOMHVV := \text{intersectplot}(\text{surface}(S, u=0..2 \cdot \text{Pi}, v=0..2 \cdot \text{Pi}), \\ & \quad \text{surface}(KATHETOEPIPEDOVV, x=-6..6, y=-6..6, z=-5..5), \text{thickness}=5, \text{color} \\ & \quad =\text{blue}) : \end{aligned}$$

3. Καμπυλότητα Gauss .

$$\begin{aligned} > K := \text{simplify}\left(\text{subs}\left(\{u=a, v=b\}, \frac{L \cdot N - M^2}{E \cdot G - F^2}\right)\right) \\ & \quad K := \frac{16}{441} \end{aligned} \quad (43)$$

4. Μέση Καμπυλότητα

$$\begin{aligned}
 &> H := \text{simplify} \left(\text{subs} \left(\{u=a, v=b\}, \frac{E \cdot N - 2 \cdot F \cdot M + G \cdot L}{2 \cdot (E \cdot G - F^2)} \right) \right) \\
 &H := \frac{19 \sqrt{21}}{441} \quad (44)
 \end{aligned}$$

5. Κύριες Καμπυλότητες

$$\begin{aligned}
 &> k[\text{max}] := \text{simplify} \left(\text{subs} \left(\{u=a, v=b\}, \left(H + \sqrt{H^2 - K} \right) \right) \right) \\
 &k_{\text{max}} := \frac{8 \sqrt{21}}{147} \quad (45)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 &> k[\text{min}] := \text{simplify} \left(\text{subs} \left(\{u=a, v=b\}, \left(H - \sqrt{H^2 - K} \right) \right) \right) \\
 &k_{\text{min}} := \frac{2 \sqrt{21}}{63} \quad (46)
 \end{aligned}$$

Επαλήθευση

Τελεστής Σχήματος στο τυχαίο σημείο $p = \vec{r}(u, v) \in M$

$$[S_p] = \begin{bmatrix} L & M \\ M & N \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} E & F \\ F & G \end{bmatrix}^{-1} = \frac{1}{E \cdot G - F^2} \cdot \begin{bmatrix} L & M \\ M & N \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} G & -F \\ -F & E \end{bmatrix}$$

Οι ιδιοτιμές του πίνακα του Τελεστή Σχήματος στο τυχαίο σημείο p , είναι οι ΚΥΡΙΕΣ ΚΑΜΠΥΛΟΤΗΤΕΣ $k[1], k[2]$.

Τα ιδιοδιανύσματα του πίνακα του Τελεστή Σχήματος στο τυχαίο σημείο p , είναι οι κύριες κατευθύνσεις των ΚΥΡΙΩΝ ΔΙΑΝΥΣΜΑΤΩΝ.

Η ορίζουσα του πίνακα του Τελεστή Σχήματος στο τυχαίο σημείο p , είναι η **Καμπυλότητα Gauss**

Το $(1/2)$ ΐχνος του πίνακα του Τελεστή Σχήματος στο τυχαίο σημείο p , είναι η **Μέση Καμπυλότητα**

$$> Sp := \text{simplify} \left(\text{subs} \left(\{u=a, v=b\}, \left(\begin{bmatrix} L & M \\ M & N \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} E & F \\ F & G \end{bmatrix}^{-1} \right) \right) \right)$$

$$Sp := \begin{bmatrix} \frac{8\sqrt{21}}{147} & 0 \\ 0 & \frac{2\sqrt{21}}{63} \end{bmatrix} \quad (47)$$

$$\begin{aligned} &> \text{simplify}\left(\text{subs}\left(\{u=a, v=b\}, \frac{1}{E \cdot G - F^2} \cdot \begin{bmatrix} L & M \\ M & N \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} G & -F \\ -F & E \end{bmatrix}\right)\right) \\ &\quad \begin{bmatrix} \frac{8\sqrt{21}}{147} & 0 \\ 0 & \frac{2\sqrt{21}}{63} \end{bmatrix} \end{aligned} \quad (48)$$

$$\begin{aligned} &> \text{LinearAlgebra[Eigenvalues]}(Sp) \\ &\quad \begin{bmatrix} \frac{8\sqrt{21}}{147} \\ \frac{2\sqrt{21}}{63} \end{bmatrix} \end{aligned} \quad (49)$$

$$\begin{aligned} &> \text{LinearAlgebra[Eigenvectors]}(Sp) \\ &\quad \begin{bmatrix} \frac{8\sqrt{21}}{147} \\ \frac{2\sqrt{21}}{63} \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \end{aligned} \quad (50)$$

ΠΡΟΣΟΧΗ : Τις Συντεταγμένες των Ιδιοδιανυσμάτων τις πήραμε από τον πίνακα :

$$\begin{bmatrix} \frac{2\sqrt{21}}{63} \\ \frac{8\sqrt{21}}{147} \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned} &> XEVk[\text{max}] := 1 : \\ &> YEVk[\text{max}] := 0 : \\ &> XEVk[\text{min}] := 0 : \\ &> YEVk[\text{min}] := 1 : \\ &> U := \text{subs}(\{u=a, v=b\}, \text{diff}(r_, u)) \\ &\quad U := -6 \sin\left(\frac{\pi}{6}\right) \cos\left(\frac{\pi}{4}\right) \hat{i} - 6 \sin\left(\frac{\pi}{6}\right) \sin\left(\frac{\pi}{4}\right) \hat{j} + 4 \cos\left(\frac{\pi}{6}\right) \hat{k} \end{aligned} \quad (51)$$

$$\begin{aligned}
 > V := \text{subs}(\{u = a, v = b\}, \text{diff}(r_, v)) \\
 & \quad V := -6 \cos\left(\frac{\pi}{6}\right) \sin\left(\frac{\pi}{4}\right) \hat{i} + 6 \cos\left(\frac{\pi}{6}\right) \cos\left(\frac{\pi}{4}\right) \hat{j}
 \end{aligned} \tag{52}$$

ΠΡΟΣΕΧΟΥΜΕ ΤΑ e1,e2 . Το e1 αντιστοιχεί στην μεγαλύτερη Ιδιοτιμή .

$$\begin{aligned}
 > e1 &:= \frac{XEVK[\text{max}] \cdot U + YEVK[\text{max}] \cdot V}{\text{Norm}(XEVK[\text{max}] \cdot U + YEVK[\text{max}] \cdot V)} \\
 & \quad e1 := \frac{\left(-\frac{3\sqrt{2}}{2} \hat{i} - \frac{3\sqrt{2}}{2} \hat{j} + 2\sqrt{3} \hat{k}\right) \sqrt{21}}{21}
 \end{aligned} \tag{53}$$

$$\begin{aligned}
 > e2 &:= \frac{XEVK[\text{min}] \cdot U + YEVK[\text{min}] \cdot V}{\text{Norm}(XEVK[\text{min}] \cdot U + YEVK[\text{min}] \cdot V)} \\
 & \quad e2 := \frac{\left(-\frac{3\sqrt{3}\sqrt{2}}{2} \hat{i} + \frac{3\sqrt{3}\sqrt{2}}{2} \hat{j}\right) \sqrt{27}}{27}
 \end{aligned} \tag{54}$$

$$\begin{aligned}
 > e1 \cdot e2 \\
 & \quad 0
 \end{aligned} \tag{55}$$

$$\begin{aligned}
 > KAMPYLOTHTAGAUSS &:= \text{subs}(\{u = a, v = b\}, \text{LinearAlgebra}[\text{Determinant}](Sp)) \\
 & \quad KAMPYLOTHTAGAUSS := \frac{16}{441}
 \end{aligned} \tag{56}$$

$$\begin{aligned}
 > MESHKAMPYLOTHTA &:= \text{subs}\left(\{u = a, v = b\}, \frac{1}{2} \cdot \text{LinearAlgebra}[\text{Trace}](Sp)\right) \\
 & \quad MESHKAMPYLOTHTA := \frac{19\sqrt{21}}{441}
 \end{aligned} \tag{57}$$

Εξίσωση Δείκτης Dupin στο σημείο P .

Θεώρημα 1. Σελ. 218 ,ΜΑΘΗΜΑΤΙΚΑ ΓΙΑ ΜΗΧΑΝΙΚΟΥΣ .

Σε κάθε σημείο P μιάς επιφάνειας S υπάρχουν δύο αμοιβαία κάθετες διευθύνσεις, που κείνται στο εφαπτόμενο επίπεδο της επιφάνειας στο P, για τις οποίες η καμπυλότητα $K=1/R$ λαμβάνει την μεγαλύτερη και μικρότερη τιμή της K_1 και K_2 αντίστοιχα. Η καμπυλότητα ως προς οποιοδήποτε άλλο επίπεδο Π , το οποίο τέμνει την S και περιέχει το κάθετο σε αυτή διάνυσμα \vec{n} δίδεται από την :

$$K_1[P] \cdot \cos^2(\theta) + K_2[P] \cdot \sin^2(\theta) = K[P](\theta) \quad \text{Τύπος Euler}$$

όπου θ είναι η γωνία που σχηματίζει το επίπεδο Π με την διεύθυνση της μεγαλύτερης καμπυλότητας .

$$\begin{aligned}
 > \text{evalf}\left(\text{subs}\left(\{u = a, v = b\}, M^2 - L \cdot N\right)\right) < 0 \\
 & \quad -20.57142856 < 0
 \end{aligned} \tag{58}$$

$$\begin{aligned} > \text{evalf}(\text{subs}(\{u = a, v = b\}, K)) > 0 \\ & 0 < 0.03628117914 \end{aligned} \quad (59)$$

$$\begin{aligned} > (PQ) := \sqrt{R} \\ PQ &:= \sqrt{R} \end{aligned} \quad (60)$$

$$\begin{aligned} > R[1] &:= \frac{1}{\text{abs}(k[\text{max}])} \\ R_1 &:= \frac{7\sqrt{21}}{8} \end{aligned} \quad (61)$$

$$\begin{aligned} > R[2] &:= \frac{1}{\text{abs}(k[\text{min}])} \\ R_2 &:= \frac{3\sqrt{21}}{2} \end{aligned} \quad (62)$$

$$\begin{aligned} > \frac{R}{R[1]} \cdot \cos^2(\omega) + \frac{R}{R[2]} \cdot \sin^2(\omega) &= 1 \\ \frac{8R\sqrt{21}\cos(\omega)^2}{147} + \frac{2R\sqrt{21}\sin(\omega)^2}{63} &= 1 \end{aligned} \quad (63)$$

$$\begin{aligned} > X[Q] &= (PQ) \cdot \cos(\omega) \\ X_Q &= \sqrt{R} \cos(\omega) \end{aligned} \quad (64)$$

$$\begin{aligned} > Y[Q] &= (PQ) \cdot \sin(\omega) \\ Y_Q &= \sqrt{R} \sin(\omega) \end{aligned} \quad (65)$$

$$\begin{aligned} > \frac{X[Q]^2}{(\text{sqrt}(R[1]))^2} + \frac{Y[Q]^2}{(\text{sqrt}(R[2]))^2} &= 1 : \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} > rP_ &:= \text{evalf}(\text{subs}(\{u = a, v = b\}, r_)) \\ \vec{rP} &:= 3.674234614 \hat{i} + 3.674234614 \hat{j} + 2.000000001 \hat{k} \end{aligned} \quad (66)$$

$$\begin{aligned} > rD_ &:= \text{evalf}(rP_ + \text{sqrt}(R[1]) \cdot \cos(\omega) \cdot e1 \\ & \quad + \text{sqrt}(R[2]) \cdot \sin(\omega) \cdot e2) \\ \vec{rD} &:= (3.674234614 - 0.9269481878 \cos(\omega) - 1.853896376 \sin(\omega)) \hat{i} + (3.674234614 \\ & \quad - 0.9269481878 \cos(\omega) + 1.853896376 \sin(\omega)) \hat{j} + (2.000000001 \\ & \quad + 1.513700053 \cos(\omega)) \hat{k} \end{aligned} \quad (67)$$

$$\begin{aligned} > XD &:= \text{Component}((67), 1) \\ XD &:= 3.674234614 - 0.9269481878 \cos(\omega) - 1.853896376 \sin(\omega) \end{aligned} \quad (68)$$

$$\begin{aligned} > YD := \text{Component}((67), 2) \\ & \quad YD := 3.674234614 - 0.9269481878 \cos(\omega) + 1.853896376 \sin(\omega) \end{aligned} \quad (69)$$

$$\begin{aligned} > ZD := \text{Component}((67), 3) \\ & \quad ZD := 2.000000001 + 1.513700053 \cos(\omega) \end{aligned} \quad (70)$$

>
>

Μία καμπύλη επί του Ελλειψοειδούς και που περνάει από το σημείο $P\left(u = \frac{\text{Pi}}{6}, v = \frac{\text{Pi}}{4}\right)$.

Να υπολογισθούν η παράγωγος του μήκους: $\frac{d}{dt}s$
και η καμπυλότητα της επιφάνειας στο P.

$$\begin{aligned} \text{Υπολογισμός της παραγώγου του μήκους: } \frac{d}{dt}s \quad \text{diff}(s(t), t) &= \sqrt{E \cdot \dot{u}^2 + 2 \cdot F \cdot \dot{u} \cdot \dot{v} + G \cdot \dot{v}^2} : \\ \text{diff}(s(t), t) &= \sqrt{E \cdot (\text{diff}(u(t), t))^2 + 2 \cdot F \cdot \text{diff}(u(t), t) \cdot \text{diff}(v(t), t) + G \cdot (\text{diff}(v(t), t))^2} : \quad (2.191) \end{aligned}$$

Υπολογισμός της καμπυλότητας της επιφάνειας στο P.

$$\begin{aligned} U &:= \frac{\text{diff}(u(t), t)}{\text{diff}(s(t), t)} : \\ V &:= \frac{\text{diff}(v(t), t)}{\text{diff}(s(t), t)} : \\ K &:= L \cdot U^2 + 2 \cdot M \cdot U \cdot V + N \cdot V^2 : \end{aligned} \quad (2.191)$$

$$\begin{aligned} > \text{Curve} := \text{subs}(\{u = c \cdot t + a, v = b + t\}, S) \\ \text{Curve} &:= \left[6 \cos\left(\frac{1}{3} \pi t + \frac{1}{6} \pi\right) \cos\left(\frac{\pi}{4} + t\right), 6 \cos\left(\frac{1}{3} \pi t + \frac{1}{6} \pi\right) \sin\left(\frac{\pi}{4} + t\right), \right. \\ & \quad \left. 4 \sin\left(\frac{1}{3} \pi t + \frac{1}{6} \pi\right) \right] \end{aligned} \quad (71)$$

$$\begin{aligned} > \text{PCurve} := \text{evalf}(\text{subs}(t=0, \text{Curve})) \\ \text{PCurve} &:= [3.674234614, 3.674234614, 2.000000001] \end{aligned} \quad (72)$$

$$\begin{aligned} > rC_ := (71)[1] \cdot _i + (71)[2] \cdot _j + (71)[3] \cdot _k \\ \vec{rC} &:= 6 \cos\left(\frac{1}{3} \pi t + \frac{1}{6} \pi\right) \cos\left(\frac{\pi}{4} + t\right) \hat{i} + 6 \cos\left(\frac{1}{3} \pi t + \frac{1}{6} \pi\right) \sin\left(\frac{\pi}{4} + t\right) \hat{j} \\ & \quad + 4 \sin\left(\frac{1}{3} \pi t + \frac{1}{6} \pi\right) \hat{k} \end{aligned} \quad (73)$$

$$\begin{aligned} > \frac{(\text{diff}(rC_, t))}{\text{Norm}(\text{diff}(rC_, t))} \\ & \left(-2 \pi \sin\left(\frac{1}{3} \pi t + \frac{1}{6} \pi\right) \cos\left(\frac{\pi}{4} + t\right) \hat{i} - 6 \cos\left(\frac{1}{3} \pi t + \frac{1}{6} \pi\right) \sin\left(\frac{\pi}{4} + t\right) \hat{i} \right. \\ & \quad \left. - 2 \pi \sin\left(\frac{1}{3} \pi t + \frac{1}{6} \pi\right) \sin\left(\frac{\pi}{4} + t\right) \hat{j} + 6 \cos\left(\frac{1}{3} \pi t + \frac{1}{6} \pi\right) \cos\left(\frac{\pi}{4} + t\right) \hat{j} \right. \end{aligned} \quad (74)$$

$$+ \frac{4 \pi \cos\left(\frac{1}{3} \pi t + \frac{1}{6} \pi\right) \hat{k}}{3} /$$

$$\left(\left(-2 \pi \sin\left(\frac{1}{3} \pi t + \frac{1}{6} \pi\right) \cos\left(\frac{\pi}{4} + t\right) - 6 \cos\left(\frac{1}{3} \pi t + \frac{1}{6} \pi\right) \sin\left(\frac{\pi}{4} + t\right) \right)^2 + \left(-2 \pi \sin\left(\frac{1}{3} \pi t + \frac{1}{6} \pi\right) \sin\left(\frac{\pi}{4} + t\right) + 6 \cos\left(\frac{1}{3} \pi t + \frac{1}{6} \pi\right) \cos\left(\frac{\pi}{4} + t\right) \right)^2 + \frac{16 \pi^2 \cos\left(\frac{1}{3} \pi t + \frac{1}{6} \pi\right)^2}{9} \right)^{1/2}$$

> evalf(subs(t=0, (74)))
 $-0.8335321775 \hat{i} + 0.2053962623 \hat{j} + 0.5128708265 \hat{k}$ (75)

> Norm((75))
 1.000000000 (76)

> [Component((75), 1), Component((75), 2), Component((75), 3)]
 $[-0.8335321775, 0.2053962623, 0.5128708265]$ (77)

> KATHETOPIPEDOCC := evalf(subs({u=a, v=b}, (rP_ - rI_).(nI_ x (75))))
 $KATHETOPIPEDOCC := 1.388326524 + 0.1396775712 x - 0.8198158879 y + 0.5553306103 z$ (78)

> TOMHCC := intersectplot(surface(S, u=0..2·Pi, v=0..2·Pi),
surface(KATHETOPIPEDOCC, x=-6..6, y=-6..6, z=-5..5), thickness=2, color=black):

> ANGLE(u - C) := cos⁻¹(evalf(subs({u=a, v=b, t=0}, $\frac{\text{diff}(r_, u)}{\text{Norm}(\text{diff}(r_, u))}$ · $\frac{(\text{diff}(rC_, t))}{\text{Norm}(\text{diff}(rC_, t))}$)))
 $ANGLE(u - C) := 0.8251261028$ (79)

> $\frac{(79) \cdot 180}{\text{Pi}}$ degree
 47.27624325 arcdeg (80)

> ANGLE(v - C) := cos⁻¹(evalf(subs({u=a, v=b, t=0}, $\frac{\text{diff}(r_, v)}{\text{Norm}(\text{diff}(r_, v))}$ · $\frac{(\text{diff}(rC_, t))}{\text{Norm}(\text{diff}(rC_, t))}$)))
 $ANGLE(v - C) := 0.7456702233$ (81)

> $\frac{(81) \cdot 180}{\text{Pi}}$ degree
 42.72375670 arcdeg (82)

Καμπυλότητα με εφαρμογή του τύπου του EULER

> $evalf(k[\max] \cdot \cos^2(ANGLE(u - C)) + k[\min] \cdot \sin^2(ANGLE(u - C)))$
 0.1933113159 (83)

> **Καμπυλότητα της Επιφάνειας στο P κατά την διεύθυνση της Εφαπτομένης της καμπύλης Curve στο P .**

Υπολογισμός της παραγώγου του μήκους : $\frac{d}{dt}s \quad diff(s(t), t) = \sqrt{E \cdot \dot{u}^2 + 2 \cdot F \cdot \dot{u} \cdot \dot{v} + G \cdot \dot{v}^2} :$
 $diff(s(t), t) = \sqrt{E \cdot (diff(u(t), t))^2 + 2 \cdot F \cdot diff(u(t), t) \cdot diff(v(t), t) + G \cdot (diff(v(t), t))^2} : \quad (2.191)$

Υπολογισμός της καμπυλότητας της επιφάνειας στο P .

$$U := \frac{diff(u(t), t)}{diff(s(t), t)} : \quad (2.191)$$

$$V := \frac{diff(v(t), t)}{diff(s(t), t)} :$$

$$K := L \cdot U^2 + 2 \cdot M \cdot U \cdot V + N \cdot V^2 :$$

> $Curve := subs(\{u = c \cdot t + a, v = b + t\}, S) :$
 > $subs(t=0, diff(c \cdot t + a, t))$
 $\frac{\pi}{3}$ (84)

> $subs(t=0, diff(b + t, t))$
 1 (85)

> $dS := evalf(subs(\{u = a, v = b, t = 0\}, sqrt(E \cdot (84)^2 + 2 \cdot F \cdot (84) \cdot (85) + G \cdot (85)^2)))$
 $dS := 7.073123563$ (86)

> $UI := simplify\left(\frac{(84)}{dS}\right)$
 $UI := 0.1480530550$ (87)

> $VI := simplify\left(\frac{(85)}{dS}\right)$
 $VI := 0.1413802532$ (88)

> $K := evalf(subs(\{u = a, v = b\}, L \cdot UI^2 + 2 \cdot M \cdot UI \cdot VI + N \cdot VI^2))$
 $K := 0.1933113160$ (89)

> **Καμπυλότητα της Επιφάνειας στο P κατά την διεύθυνση της Εφαπτομένης της καμπύλης Curve στο P .**
Συναρτήσει της $c = C$ χωρίς βλάβη της γενικότητας

> $KE := evalf\left(subs\left(\{u = a, v = b, t = 0, C = c\}, \left(\frac{L \cdot C^2 + 2 \cdot M \cdot C + N}{dS^2}\right)\right)\right)$

ΑΠΕΙΚΟΝΙΣΗ

```

> p1 := plot3d(S, u = 0 ..2· Pi, v = 0 ..Pi, labels = [x, y, z], title
= "ΕΛΛΕΙΨΟΕΙΔΕΣ ΕΚ ΠΕΡΙΣΤΡΟΦΗΣ\nΓΗ ΠΕΠΛΑΤΥΣΜΕΝΗ & ΔΕΙΚΤΡΙΑ
DUPIN\nΣΑΒΒΑΣ Π. ΓΑΒΡΙΗΛΙΔΗΣ ", titlefont = [arial, bold, 12]) :
> p2 := implicitplot3d(EFAPTOMENOEPIPEDO, x = P[1] - 1 ..P[1] + 1, y = P[2] - 1
..P[2] + 1, z = P[3] - 3 ..P[3] + 3, style = surface, color = green, transparency = 0.50) :
> p3 := pointplot3d(P, symbol = solidcircle, symbolsize = 10, color = blue) :
> p4 := arrow(P, -n_, color = green, width = 0.1, length = 3) :
> p5 := implicitplot3d(KATHETOEPIPEDOUU, x = P[1] - 1 ..P[1] + 1, y = P[2] - 1 ..P[2]
+ 1, z = P[3] - 1 ..P[3] + 1, style = surface, color = red, transparency = 0.00) :
> p5a := implicitplot3d(KATHETOEPIPEDOVV, x = P[1] - 1 ..P[1] + 1, y = P[2] - 1 ..P[2]
+ 1, z = P[3] - 2 ..P[3] + 2, style = surface, color = blue, transparency = 0.00) :
> DUPIN := spacecurve([XD, YD, ZD], ω = 0 ..2·Pi, thickness = 3, color = red) :
> ARTpUU := arrow(P, TUU_, color = red, width = 0.1, length = 3) :
> ARTpVV := arrow(P, TVV_, color = blue, width = 0.1, length = 3) :
>
> UU := spacecurve(subs(v = 0, S), u = 0 ..2·Pi, thickness = 2, color = red) :
> VV := spacecurve(subs(u = 0, S), v = 0 ..2·Pi, thickness = 2, color = blue) :
> OO := pointplot3d(subs({u = 0, v = 0}, S), symbol = solidcircle, symbolsize = 10, color
= yellow) :
>
> ARXH := pointplot3d([0, 0, 0], symbol = solidcircle, symbolsize = 10, color = black) :
> axX := spacecurve([λ, 0, 0], λ = -8 ..8, linestyle = 4, color = black) :
> axY := spacecurve([0, λ, 0], λ = -8 ..8, linestyle = 4, color = black) :
> axZ := spacecurve([0, 0, λ], λ = -5 ..5, linestyle = 4, color = black) :
> OP := spacecurve([λ·P[1], λ·P[2], λ·P[3]], λ = 0 ..1, thickness = 1, color = black) :
>
> animQ := animate(pointplot3d, [[XD, YD, ZD], symbol = solidcircle, symbolsize = 8, color
= blue], ω = 0 ..2·Pi, frames = 6, trace = 5) :
> animPQ := animate(spacecurve, [[P[1] + λ·(XD - P[1]), P[2] + λ·(YD - P[2]), P[3]
+ λ·(ZD - P[3])], λ = 0 ..1, linestyle = 4, thickness = 1, color = blue], ω = 0 ..2·Pi,
frames = 6, trace = 5) :
> animOQ := animate(spacecurve, [[0 + λ·(XD - 0), 0 + λ·(YD - 0), 0 + λ·(ZD - 0)], λ
= 0 ..1, linestyle = 1, thickness = 1, color = cyan], ω = 0 ..2·Pi, frames = 6, trace = 5) :
>
> SUM := display(TOMHUU, TOMHVV, p1, p2, p3, p4, p5, p5a, DUPIN, ARTpUU, ARTpVV,
UU, VV, OO, ARXH, axX, axY, axZ, OP, animQ, animPQ, animOQ, labels = [x, y, z],
labelfont = [arial, bold, 14], orientation = [65, 80, 0], scaling = constrained, axes
= boxed) :
> SUMa := display(p3, p4, DUPIN, ARTpUU, ARTpVV, UU, VV, OO, ARXH, axX, axY, axZ,
OP, animQ, animPQ, animOQ, labels = [x, y, z], labelfont = [arial, bold, 14], orientation
= [-35, 75, 0], scaling = constrained, axes = boxed, title
= "ΕΛΛΕΙΨΟΕΙΔΕΣ ΕΚ ΠΕΡΙΣΤΡΟΦΗΣ\nΓΗ ΠΕΠΛΑΤΥΣΜΕΝΗ & ΔΕΙΚΤΡΙΑ
DUPIN\nΣΑΒΒΑΣ Π. ΓΑΒΡΙΗΛΙΔΗΣ ", titlefont = [arial, bold, 12], axes = none) :

```

```
|> B1 := spacecurve(Curve, t=-2..2, thickness=2, color=magenta) :  
|=> ARTC := arrow(PCurve, (77), color=BLACK, length=2, width=0.1) :  
|=>  
|=> display(SUM, B1, ARTC, TOMHCC, scaling=constrained, orientation=[35, 75, 0]) :  
|=> display(SUMa, B1, ARTC, TOMHCC, scaling=constrained, orientation=[35, 75, 0]) :  
|=>
```