

**Θέμα :** (Για τους εμπνευστές των θεμάτων Φυσικής των Πανελλήνιων εξετάσεων έτους 2019 ) .

Βάρκα (με βαρκάρη στο τιμόνι) ακίνητη στο σημείο  $A(c,0)$  της αριστερής όχθης ποταμού που ρέει με ομοιόμορφη ταχύτητα  $\vec{v}_p$  ως προς Αδρανειακό Σύστημα  $xOy$  ,

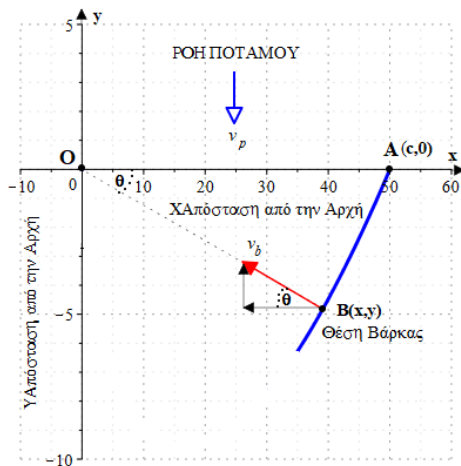
πρέπει να προσεγγίσει την δεξιά όχθη  $Oy$  του ποταμού .

Η σχετική ταχύτητα της βάρκας  $\vec{v}_b$  ως προς το ρεύμα είναι σε μέτρο σταθερή  $|\vec{v}_b| = v_b$  ,

αλλά το διάνυσμά της διευθύνεται πάντα προς την αρχή  $O$  του συστήματος  $xOy$  .

Να προσδιοριστεί η καμπύλη στην οποία κινείται η βάρκα και οι απαιτούμενοι κατά περίπτωση χρόνοι προσέγγισης της δεξιάς όχθης .

1. Για την περίπτωση  $v_b > v_p$
2. Για την περίπτωση  $v_b = v_p$
3. Για την περίπτωση  $v_b < v_p$



ΣΑΒΒΑΣ Π. ΓΑΒΡΙΗΛΙΔΗΣ  
Νίκης 9 ΒΕΡΟΙΑ

### Ανάλυση της κίνησης της βάρκας

α. Άξονας  $Ox$  .

$$\frac{d}{dt}x = -v_b \cdot \cos(\theta) = -\frac{v_b \cdot x}{\sqrt{x^2 + y^2}} \quad (1)$$

$$\sin(\theta) = \frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2}}$$

β. Άξονας  $Oy$  .

$$\frac{d}{dt}y = -v_p - v_b \cdot \sin(\theta) = -v_p - \frac{v_b \cdot y}{\sqrt{x^2 + y^2}} \quad (2)$$

$$\cos(\theta) = \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}}$$

Από τον συνδυασμό των (1),(2) προκύπτει η διαφορική εξίσωση που διέπει την κίνηση βάρκας :

$$\frac{d}{dx}y(x) = \frac{v_p \sqrt{x^2 + y(x)^2} + v_b y(x)}{v_b x}$$

Η διαφορική εξίσωση της κίνησης της βάρκας

> `with(plots) :`

> `with(DEtools) :`

>  $y' = \frac{(v[p] \cdot \text{sqrt}(x^2 + y^2)) + v[b] \cdot y}{v[b] \cdot x}$

$$\frac{d}{dx}y(x) = \frac{v_p \sqrt{x^2 + y(x)^2} + v_b y(x)}{v_b x} \quad (1)$$

> `odeadvisor((1))`

`[[_homogeneous, class A], _dAlembert]`

> `ics := y(c) = 0`

$$ics := y(c) = 0 \quad (3)$$

> `simplify(dsolve({(1), ics})) assuming c > 0`

$$y(x) = \frac{x \frac{v_b + v_p}{v_b} - \frac{v_p}{v_b} c}{2} - \frac{x \frac{v_b - v_p}{v_b} + \frac{v_p}{v_b} c}{2} \quad (4)$$

**1.  $v[b] > v[p]$  .**

**Μόνο στην περίπτωση αυτή η βάρκα φτάνει στην αρχή των αξόνων  $O$  . !!!**

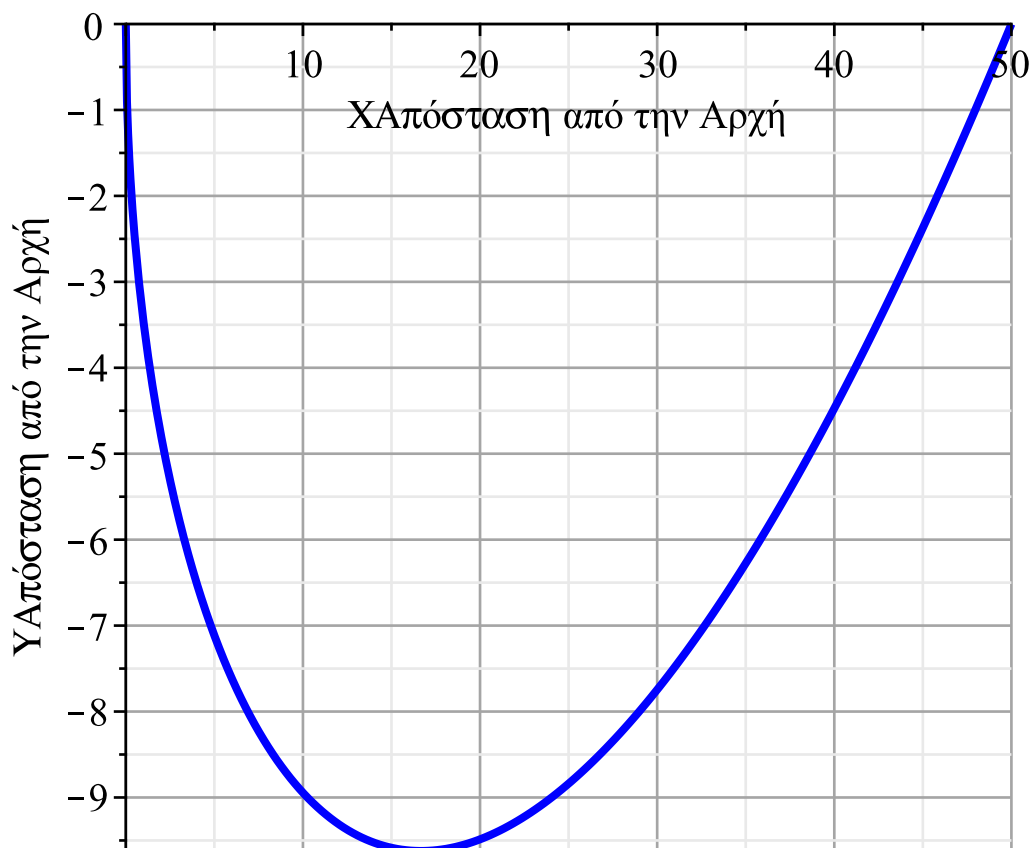
> `simplify(subs(v[b]=6, v[p]=3, c=50, (4)))`

$$y(x) = \frac{\sqrt{x} \sqrt{2} (x - 50)}{20}$$

(5)

> `plot(rhs((5)), x=0..50, gridlines, labels=["ΧΑπόσταση από την Αρχή",  
"ΥΑπόσταση από την Αρχή"], labeldirections=[default, vertical], color=blue,  
thickness=3, title  
="ΣΑΒΒΑΣ Π. ΓΑΒΡΙΗΛΙΔΗΣ\nΤΡΟΧΙΑ ΒΑΡΚΑΣ\nγια v[b]=6>v[p]=3", titlefont  
=[arial, 14, bold])`

**ΣΑΒΒΑΣ Π. ΓΑΒΡΙΗΛΙΔΗΣ**  
**ΤΡΟΧΙΑ ΒΑΡΚΑΣ**  
**για v[b]=6>v[p]=3**



> `Longueur1 := Int(sqrt((diff(rhs((5)), x))^2 + 1), x=0..50)`  
`= evalf(int(sqrt((diff(rhs((5)), x))^2 + 1), x=0..50))`

$$Longueur1 := \int_0^{50} \sqrt{\left( \frac{\sqrt{2} (x - 50)}{40 \sqrt{x}} + \frac{\sqrt{x} \sqrt{2}}{20} \right)^2 + 1} dx = 56.17176681 + 0. I$$

(6)

>

**ΑΠΑΙΤΟΥΜΕΝΟΣ ΧΡΟΝΟΣ ΓΙΑ ΝΑ ΦΤΑΣΕΙ Η ΒΑΡΚΑ ΣΤΗΝ ΑΡΧΗ ΤΩΝ ΑΞΟΝΩΝ**

**Ο.**

> `ode1 := diff(x(t), t) = simplify(subs(y = -\frac{\sqrt{x(t)} \sqrt{2} \cdot (x(t) - 50)}{20}, v[b]=6),`  
`-\frac{v[b] \cdot x(t)}{\sqrt{x(t)^2 + y^2}})`

$$ode1 := \frac{d}{dt} x(t) = - \frac{60 x(t) \sqrt{2}}{\sqrt{x(t) (x(t) + 50)^2}} \quad (7)$$

> ics1 := x(0) = 50

$$ics1 := x(0) = 50 \quad (8)$$

> sol1 := dsolve( {ode1, ics1}, numeric, output = listprocedure)

sol1 := [t = proc(t) ... end proc, x(t) = proc(t) ... end proc] (9)

> **APAITOYMENOSXRONOS1 :=**

**fsolve(rhs(sol1[2])(t)) = 0, t = 10 ..12)**

APAITOYMENOSXRONOS1 := 11.11109302 (10)

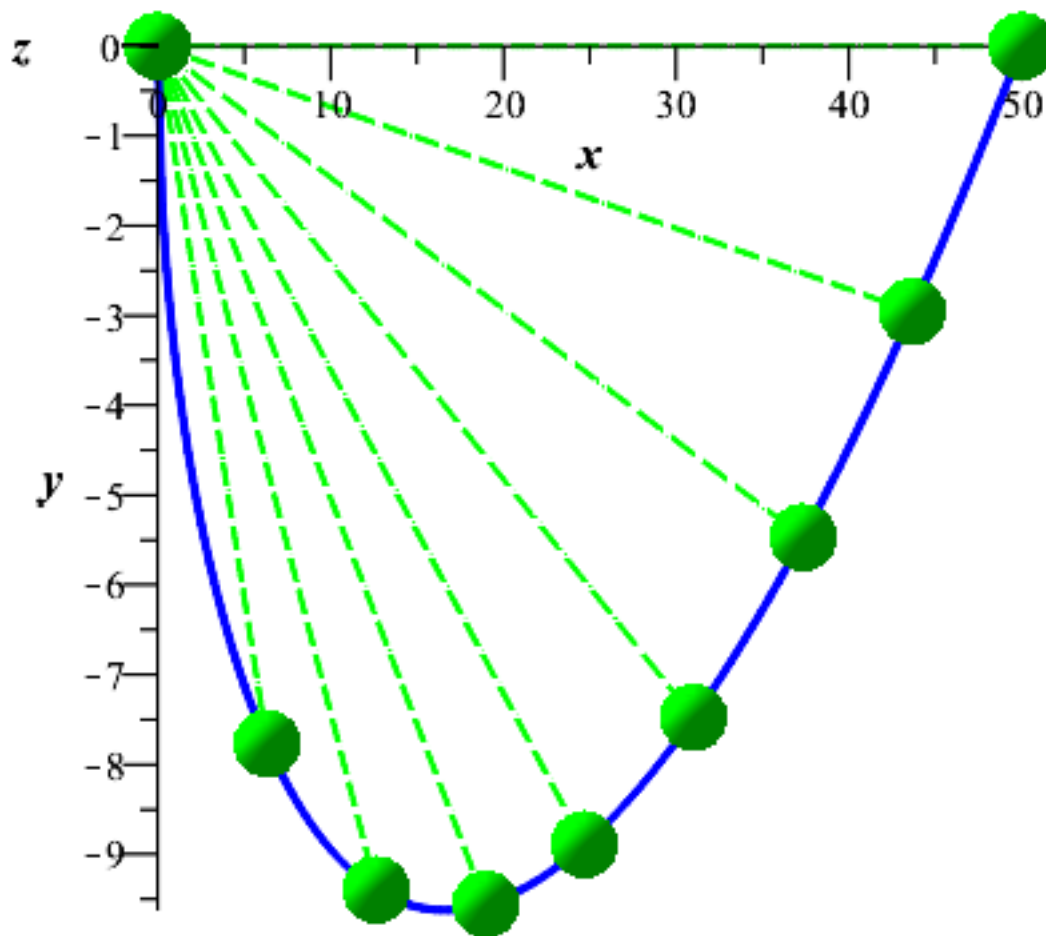
> p1 := spacecurve([x, rhs((5)), 0], x = 0 ..50, color = blue, thickness = 3, title = "ΣΑΒΒΑΣ Π. ΓΑΒΡΙΗΛΙΔΗΣ\nANIMATION-ΤΡΟΧΙΑ ΒΑΡΚΑΣ\n\nα v[b]=6>v[p]=3", titlefont = [arial, 14, bold]) :

> p1A := animate(pointplot3d, [[x, rhs((5)), 0], color = green, symbol = solidcircle, symbolsize = 40], x = 50 ..0, frames = 80, trace = 8) :

> p1B := animate(spacecurve, [[t·x, t·(rhs((5))), 0], t = 0 ..1, numpoints = 150, color = green, thickness = 2, linestyle = 3], x = 50 ..0, frames = 80, trace = 8) :

> display(p1, p1A, p1B, orientation = [-90, 0, 0], axes = normal, labels = [x, y, z], labelfont = [arial, bold, 14])

ΣΑΒΒΑΣ Π. ΓΑΒΡΙΗΛΙΔΗΣ  
ANIMATION-ΤΡΟΧΙΑ ΒΑΡΚΑΣ  
για  $v[b]=6 > v[p]=3$



>

2.  $v[b] < v[p]$

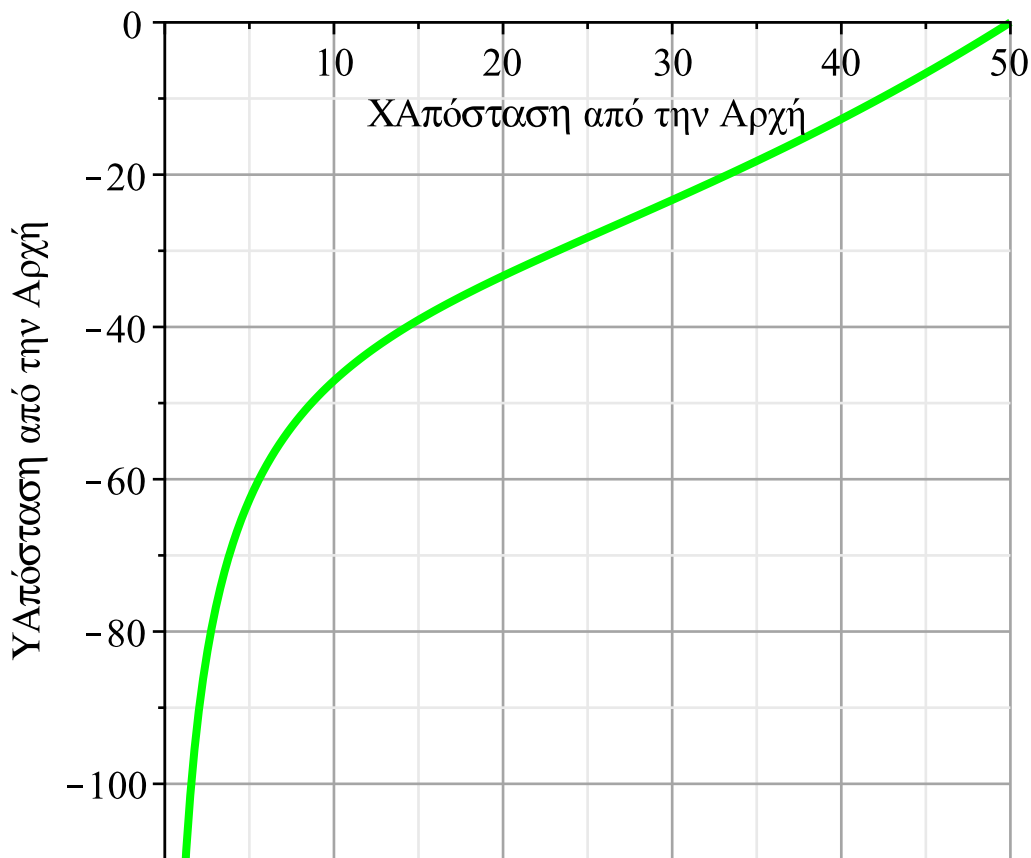
Στην περίπτωση αυτή η βάρκα ΔΕΝ φτάνει ποτέ στην απέναντι όχθη . Κινείται ασυμπτωτικά . !!!

> `simplify(subs(v[b]=5, v[p]=7, c=50, (4)))`

$$y(x) = \frac{50^{2/5} (x^{14/5} 50^{1/5} - 125000)}{5000 x^{2/5}} \quad (11)$$

> `plot(rhs((11)), x=0..50, gridlines, labels=["ΧΑπόσταση από την Αρχή",  
"ΥΑπόσταση από την Αρχή"], labeldirections=[default, vertical], color=green,  
thickness=3, title  
="ΣΑΒΒΑΣ Π. ΓΑΒΡΙΗΛΙΔΗΣ\nΤΡΟΧΙΑ ΒΑΡΚΑΣ\nγια v[b]=5<v[p]=7", titlefont  
=[arial, 14, bold])`

**ΣΑΒΒΑΣ Π. ΓΑΒΡΙΗΛΙΔΗΣ**  
**ΤΡΟΧΙΑ ΒΑΡΚΑΣ**  
**για v[b]=5<v[p]=7**



> `Longueur2 := Int(sqrt((diff(rhs((11)), x))^2 + 1), x=0..50)`  
`= evalf(int(sqrt((diff(rhs((11)), x))^2 + 1), x=0..50))`

$$Longueur2 := \int_0^{50} \sqrt{\left( \frac{7 \cdot 50^3 \cdot x^{7/5}}{12500} - \frac{50^{2/5} (x^{14/5} 50^{1/5} - 125000)}{12500 x^{7/5}} \right)^2 + 1} dx = \quad (12)$$

Float(∞)

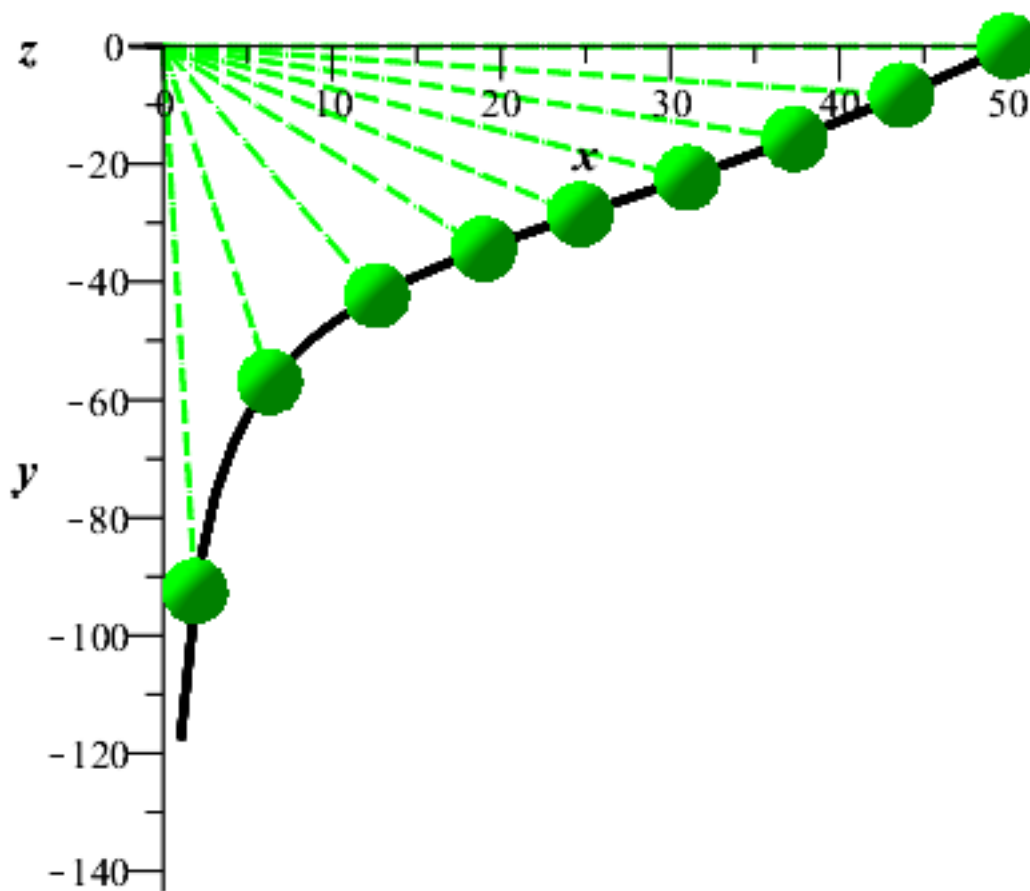
> `p2 := plot3d([x, rhs((11)), 0], x=0..50, color=blue, thickness=3, title  
="ΣΑΒΒΑΣ Π. ΓΑΒΡΙΗΛΙΔΗΣ\nANIMATION-ΤΡΟΧΙΑ ΒΑΡΚΑΣ\nγια v[b]=5<v[p]=  
7", titlefont=[arial, 14, bold]) :`

> `p2A := animate(pointplot3d, [[x, rhs((11)), 0], color=green, symbol=solidcircle,  
symbolsize=40], x=50..0, frames=80, trace=8) :`

> `p2B := animate(spacecurve, [[t·x, t·(rhs((11))), 0], t=0..1, numpoints=150, color  
=green, thickness=2, linestyle=3], x=50..0, frames=80, trace=8) :`

> `display(p2, p2A, p2B, orientation = [-90, 0, 0], axes = normal, labels = [x, y, z], labelfont = [arial, bold, 14])`

**ΣΑΒΒΑΣ Π. ΓΑΒΡΙΗΛΙΔΗΣ**  
**ANIMATION-ΤΡΟΧΙΑ ΒΑΡΚΑΣ**  
**για  $v[b]=5 < v[p]=7$**



>

**3.  $v[b]=v[p]$**

**Στην περίπτωση αυτή η βάρκα φτάνει στην απέναντι**

## όχθη στα κατάντη του ποταμού !!!

> `simplify(subs(v[b]=10, v[p]=10, c=50, (4)))`

$$y(x) = \frac{x^2}{100} - 25$$

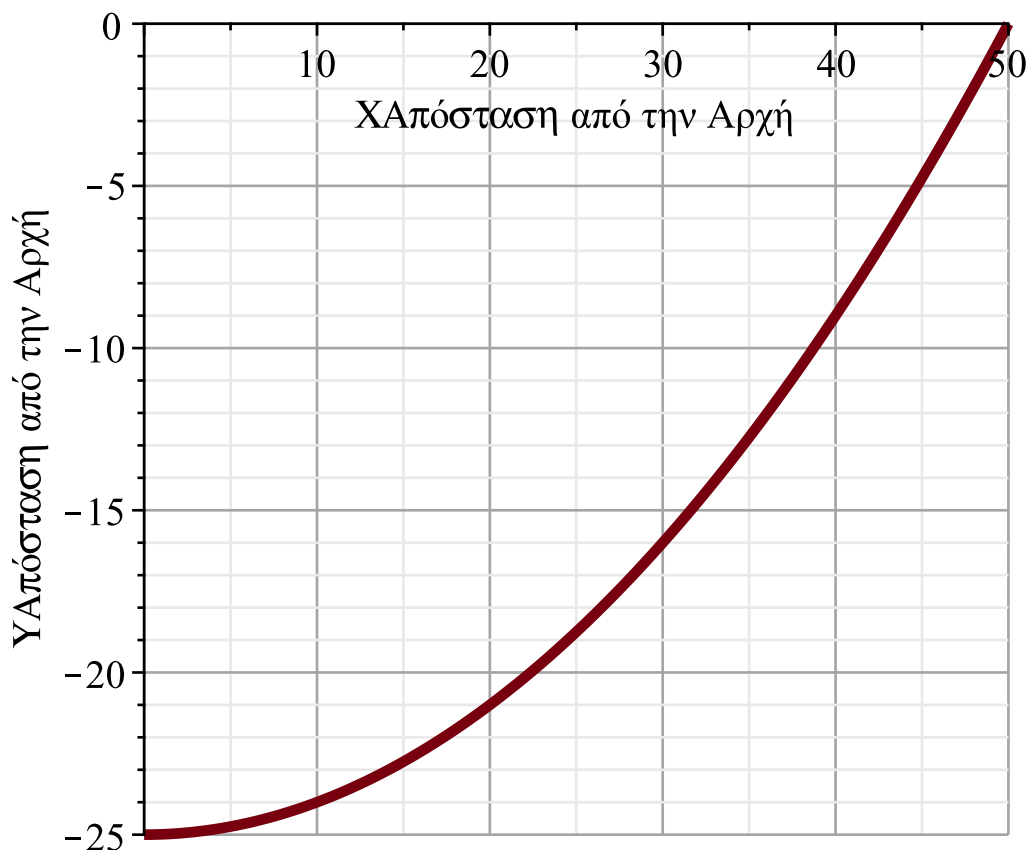
(13)

> `plot(rhs((13)), x=0..50, gridlines, labels=["ΧΑπόσταση από την Αρχή", "ΥΑπόσταση από την Αρχή"], labeldirections=[default, vertical], thickness=4, title="ΣΑΒΒΑΣ Π. ΓΑΒΡΙΗΛΙΔΗΣ\nΤΡΟΧΙΑ ΒΑΡΚΑΣ\nγια v[b]=v[p]=10", titlefont=[arial, 14, bold])`

**ΣΑΒΒΑΣ Π. ΓΑΒΡΙΗΛΙΔΗΣ**

**ΤΡΟΧΙΑ ΒΑΡΚΑΣ**

**για v[b]=v[p]=10**



> `Longueur3 := Int(sqrt((diff(rhs((13)), x))^2 + 1), x=0..50)`  
`= evalf(int(sqrt((diff(rhs((13)), x))^2 + 1), x=0..50))`

$$Longueur3 := \int_0^{50} \frac{\sqrt{x^2 + 2500}}{50} dx = 57.38967873$$

(14)

>

**ΑΠΑΙΤΟΥΜΕΝΟΣ ΧΡΟΝΟΣ ΓΙΑ ΝΑ ΦΤΑΣΕΙ Η ΒΑΡΚΑ ΣΤΗΝ ΑΠΕΝΑΝΤΙ ΟΧΘΗ ΣΤΑ ΚΑΤΑΝΤΗ ΤΟΥ ΠΟΤΑΜΟΥ .**

> `ode3 := diff(x(t), t) = simplify(subs(y = x(t)^2/100 - 50, v[b]=10), -v[b]*x(t)/sqrt(x(t)^2 + y^2))`

(15)

$$ode3 := \frac{d}{dt} x(t) = - \frac{1000 x(t)}{\sqrt{x(t)^4 + 25000000}} \quad (15)$$

> ics3 := x(0) = 50

$$ics3 := x(0) = 50 \quad (16)$$

> sol3 := dsolve( {ode3, ics3}, numeric, output = listprocedure, maxfun = 500000)

sol3 := [t = proc(t) ... end proc, x(t) = proc(t) ... end proc] (17)

>

> sol3(0)

$$[t(0) = 0., x(t)(0) = 50.] \quad (18)$$

> sol3(10)

$$[t(10) = 10., x(t)(10) = 6.97517414656620] \quad (19)$$

> sol3(50)

$$[t(50) = 50., x(t)(50) = 0.00233991752606894] \quad (20)$$

> sol3(60)

$$[t(60) = 60., x(t)(60) = 0.000316660782735611] \quad (21)$$

> sol3(70)

$$[t(70) = 70., x(t)(70) = 0.0000428411867572167] \quad (22)$$

> sol3(78)

$$[t(78) = 78., x(t)(78) = 8.63931730181125 \cdot 10^{-6}] \quad (23)$$

> sol3(79)

$$[t(79) = 79., x(t)(79) = 7.06893137640348 \cdot 10^{-6}] \quad (24)$$

> sol3(80)

$$[t(80) = 80., x(t)(80) = 5.78605046599808 \cdot 10^{-6}] \quad (25)$$

> sol3(100)

$$[t(100) = 100., x(t)(100) = 9.95843211076425 \cdot 10^{-8}] \quad (26)$$

> sol3(192.0362)

$$[t(192.0362) = 192.0362, x(t)(192.0362) = 1.10921196899532 \cdot 10^{-13}] \quad (27)$$

> sol3(193)

$$[t(193) = 193., x(t)(193) = -1.19547574980403 \cdot 10^{-9}] \quad (28)$$

> sol3(192.0362865)

$$[t(192.0362865) = 192.0362865, x(t)(192.0362865) = 4.07070441223390 \cdot 10^{-19}] \quad (29)$$

>

>

> **APAITOYMENOSXRONOS3 :=**

**fsolve(rhs(sol3[2](t)) = 0, t = 190 ..193)**

APAITOYMENOSXRONOS3 := 192.0362865 (30)

> p3 := spacecurve([x, rhs((13)), 0], x = 0 ..50, color = blue, thickness = 3, title = "ΣΑΒΒΑΣ Π. ΓΑΒΡΙΗΛΙΔΗΣ\nANIMATION-TPOXIA ΒΑΡΚΑΣ\nv[b]=v[p]=10", titlefont = [arial, 14, bold]) :

> p3A := animate(pointplot3d, [[x, rhs((13)), 0], color = green, symbol = solidcircle, symbolsize = 40], x = 50 ..0, frames = 80, trace = 8) :

> p3B := animate(spacecurve, [[t·x, t·(rhs((13))), 0], t = 0 ..1, numpoints = 150, color = green, thickness = 2, linestyle = 3], x = 50 ..0, frames = 80, trace = 8) :

> display(p3, p3A, p3B, orientation = [-90, 0, 0], axes = normal, labels = [x, y, z], labelfont = [arial, bold, 14])



**ΣΑΒΒΑΣ Π. ΓΑΒΡΙΗΛΙΔΗΣ**  
**ANIMATION-ΤΡΟΧΙΑ ΒΑΡΚΑΣ**  
για  $v[b]=v[p]=10$

